

SOMMAIRE

9 33

A neural network controller optimised with multi objective genetic algorithms for a laboratory anti-lock braking system

K. LAMAMRA, K. BELARBI, J. BOSCHE, A. EL HAJJAJI

15

Armature transversale pour noyaux de protiques autostables “Contrôle de l’endommagement résultant”

N. DJEBBAR, A. DJEBBAR, A. ATHMANI

23

An incremental neural network for unsupervised classification

A. HEBBOUL, F. HACHOUF

Borne supérieure de la poussée tridimensionnelle des terres mobilise par un sol cohérent, surcharge, pour un pieu rigide.

Khaldi N, Meksaouine M, Dias D.

41

modélisation de l’effet de la passivation arrière et frontale pour l’optimisation du rendement d’une cellule solaire à base de silicium polycristallin.

N. BENLOUCIF, F. MANSOUR